

Kollaborative Anwendungen aus einer Hand

Alle erforderlichen Werkzeuge an
einem Ort zur Erweiterung Ihrer
Automatisierung



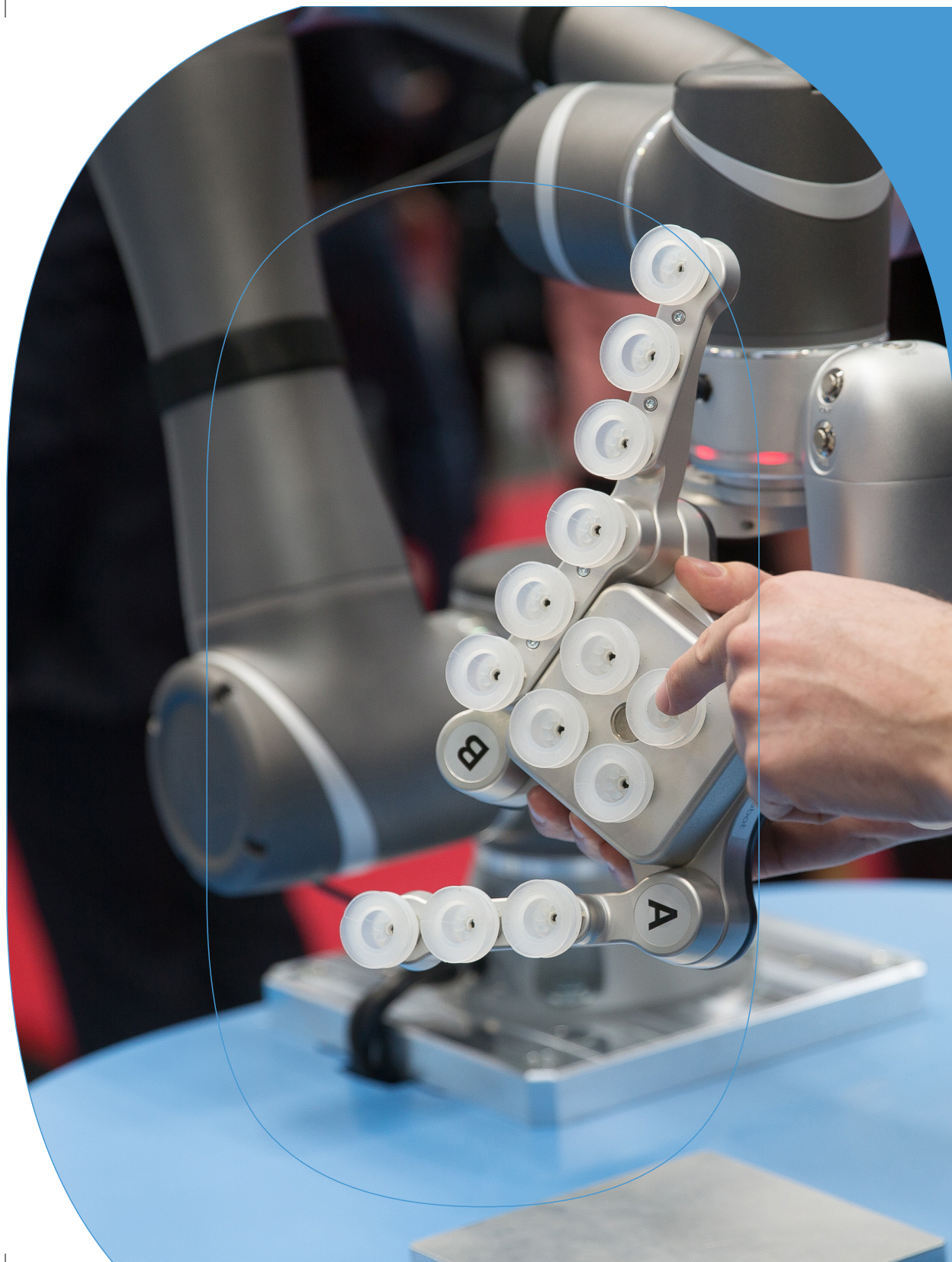


Kollaborative Anwendungen sind die Zukunft der Automatisierung, denn sie ermöglichen eine schnelle Bereitstellung, einfache Wechsel und Sicherheit bei der Zusammenarbeit mit menschlichen Arbeitern. Hersteller profitieren von innovativen Anwendungen, die durch ein umfangreiches Angebot an Plug&Produce-Greifern, Sensoren, optischen Erkennungssystemen sowie der dahinterstehenden Software ermöglicht werden.

Wir haben das branchenweit größte Angebot an Greiferwerkzeugen und Softwarelösungen für kollaborative Anwendungen und bieten eine einheitliche mechanische Schnittstelle, mit deren Hilfe Hersteller schnell und effizient automatisieren können. Dank unseres innovativen Ansatzes, der den Hersteller in den Mittelpunkt stellt, sparen Sie Zeit und Geld, sodass die Produktion weitergehen kann.

Wir freuen uns, Ihnen zeigen zu können, was Sie mit flexiblen, kostengünstigen kollaborativen Anwendungen erreichen können.

Enrico Krog Iversen, CEO von OnRobot



Über OnRobot

Im Juni 2018 ging OnRobot aus der Fusion von On Robot aus Dänemark, OptoForce aus Ungarn und Perception Robotics aus den USA als globales Unternehmen hervor. Später wurde das dänische Unternehmen Purple Robotics übernommen. Die IP-Assets von Blue Workforce wurden im April 2019 hinzugekauft. Alle beteiligten Unternehmen waren dafür bekannt, einzigartige Technologien für kollaborative Anwendungen zu entwickeln. Gemeinsam verfügen sie über ein umfangreiches, die besten Werkzeuge der Branche umfassendes Produktsortiment. Dazu gehören Greifer, Sensoren, Werkzeugwechsler sowie Software, die es kleinen und mittelständischen Fertigungsbetrieben ermöglichen, ihre Verfahren wie nie zuvor zu automatisieren – schnell, effizient und kostengünstig.



Jeder beliebige Roboter. Ein System von **OnRobot**.

Sparen Sie Integrationszeit und vereinfachen Sie die Bereitstellung mit unserer Komplettlösung.



*Wenn Ihr Roboterarm oben nicht aufgeführt ist, wenden Sie sich an Ihren lokalen Händler, um weitere Informationen zur Kompatibilität mit anderen Robotermarken zu erhalten.



2FG7



3FG15



RG2



RG6



RG2-FT



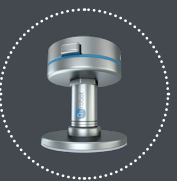
VG10



VGC10



MG10



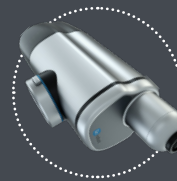
GECKO SP



SOFT GRIPPER



ONROBOT SANDER



ONROBOT SCREWDRIVER



HEX



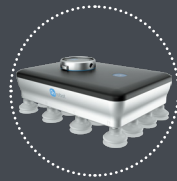
ONROBOT EYES



WEBLYTICS



ONROBOT PALLETIZER



VGP20



2FGP20



LIFT100



ONROBOT PALETTIERSOFTWARE

JEDE ANWENDUNG

Jetzt können Sie Prozesse automatisieren, die zuvor für eine Automatisierung zu kompliziert waren.



Oberflächenbearbeitung



Pick & Place



Verpackung und Palettierung



Qualitätsprüfung und Inspektion



Maschinenbeschickung



Montage

OnRobot Palletizer

Leistungsstarkes, modulares Palettiersystem, bietet flexible Palettierungsautomatisierungslösungen für Unternehmen jeder Größe.



HÖHERE PRODUKTIONSLEISTUNG

- Vollständige, konfigurierbare und modulare Palettierlösung, die führende Roboterhersteller unterstützt und in vorhandene Raumaufteilungen passt
- Intuitive Schritt-für-Schritt-Software, erfordert keine Prozess-oder Roboterkenntnisse zur schnellen Konfiguration neuer Palettieraufgaben
- Automatische Optimierung der Roboterbewegungen zur Verkürzung der Zykluszeit und Verlängerung der Lebensdauer
- Elektrische Lösung, die eine sofortige Bereitstellung ermöglicht, ohne die Komplexität und Kosten einer externen Luftzufuhr

WÄHLEN SIE DIE KOMPONENTEN IHRER ANWENDUNG AUS



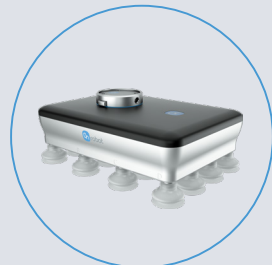
OnRobot Palettier-software



2FGP20



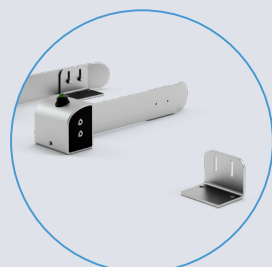
WebLytics



VGP20



Lift100



Palettierstation



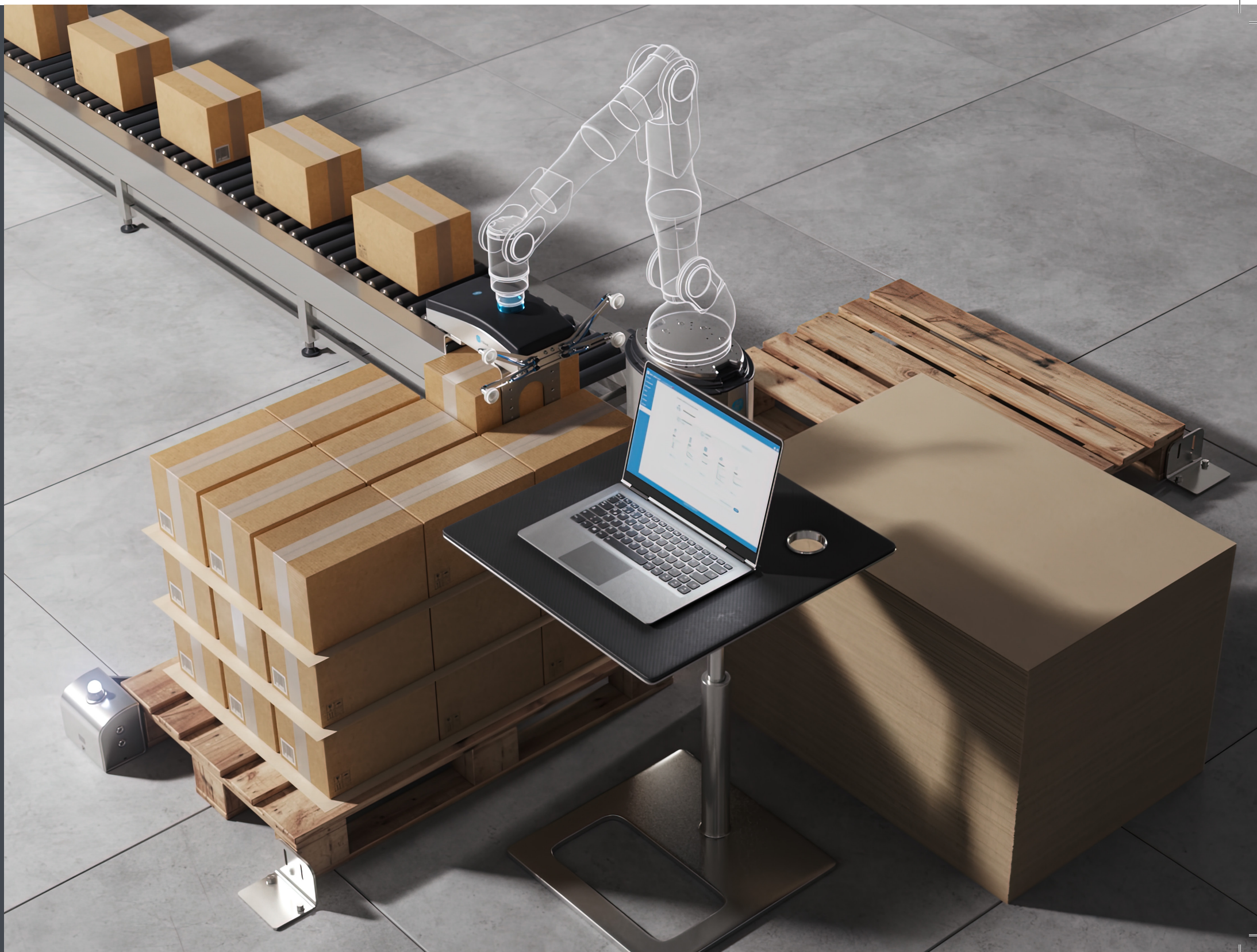
OnRobot Palettiersoftware

Intuitive Schritt-für-Schritt-Palettiersoftware für eine schnelle Bereitstellung und schnelle Wechsel



HÖHERE PRODUKTIONSLEISTUNG

- Automatische Erzeugung von Palettenmustern und Warnmeldungen zu potentiellen Programmierproblemen zur Senkung der Programmierdauer auf unter 10 Minuten
- Schritt-für-Schritt-Benutzeroberfläche erlaubt allen Bedienern, neue Palettieraufgaben und Wechsel zu erstellen – keine umfassenden Prozess- oder Roboterkenntnisse erforderlich
- Automatische Optimierung der Roboterpfadplanung zur Verkürzung der Zykluszeit und Verlängerung der Lebensdauer
- Vollständige Konfiguration über eine Benutzeroberfläche, sodass nicht zwischen Palettiersoftware und Programmierhandgerät hin- und hergewechselt werden muss



2FGP20

Vielseitiger elektrischer Greifer zum Palettieren von schweren Kartons, offenen Kisten und anderen Behältern, die nicht mit Vakuum gegriffen werden können.

TECHNISCHE SPEZIFIKATIONEN

Fingergriffdaten	Minimum	Typisch	Maximum	Einheit
Nutzlast	–	–	20	[kg]
	–	–	44,1	[lb]
Gesamthub	–	260	–	[mm]
	–	10,24	–	[Zoll]
Greiferweite	170	–	430	[mm]
	6,69	–	16,93	[Zoll]
Greif-Wiederholpräzision	–	+/- 0,5	–	[mm]
	–	+/- 0,0197	–	[Zoll]
Greifkraft	80	–	400	[N]
Greifgeschwindigkeit	16	–	180	[mm/s]
Greifzeit (einschl. Bremsaktivierung)	–	600	–	[ms]
Wird Werkstück bei Stromverlust gehalten?	Ja			
Motor	Integrierter, elektrischer BLDC-Motor			
IP-Klasse	54			
Abmessungen	400 x 121,6 x 188			[mm]
	15,75 x 4,79 x 7,4			[Zoll]
Gewicht	3,5			[kg]
	7,2			[lb]

HÖHERE PRODUKTIONSLEISTUNG

- Sehr vielseitiger Palettiergreifer mit breitem Hub und an Kundenanforderungen anpassbaren Armen zur Handhabung schwerer oder offener Kisten, regalfertiger Produkte und anderer Behälter, die nicht mit Vakuum gegriffen werden können
- Integrierte Vakuumgreifer handhaben Slip Sheets, ohne dass der Greifer wechselt oder andere Handhabungsmethoden ergriffen werden müssen
- Der serienmäßige Greifer spart erheblichen Entwicklungsaufwand und verkürzt die Bereitstellungszeit, während der elektrische Greifer eine sofortige Bereitstellung ohne die Komplexität und Kosten einer externen Luftzufuhr bietet

Spezifikationen Vakuumgriff	Minimum	Typisch	Maximum	Einheit
Vakuum	5	–	60	[%Vakuum]
	-0,05	–	-0,607	[Bar]
	1,5	–	17,95	[inHg]
Luftstrom	0	–	12	[l/min]
Nutzlast (mit mitgelieferten Aufsätzen)	–	–	2,5	[kg]
	–	–	5,51	[lb]
Saugnäpfe	1	–	4	[Stck.]
Greifzeit (gemessen mit 40 % Zielvakuum)	–	0,25	–	[s]
Freigabezeit	–	0,4	–	[s]
Vakuumpumpe	Integrierter, elektrischer BLDC-Motor			
Staubfilter	Integriert 50 µm, vor Ort austauschbar			

2FGP20

Flexibler Greifer für
Palettieranwendungen



Anwendungen:



Material-
handhabung

Kann mit Produkten verschiedener Größen
und Materialien eingesetzt werden, darunter:



Kunststoff



Karton



VGP20

Der branchenweit leistungsstärkste elektrische Vakuumgreifer

TECHNISCHE SPEZIFIKATIONEN

Allgemeine Eigenschaften	Minimum	Typisch	Maximum	Einheit
Vakuum	5 %	–	60 %	[Vakuum]
	-0,5 > -0,5	–	-0,607	[Bar]
	1,5	–	17,95	[inHg]
Luftstrom insgesamt	0	–	48	[l/min]
Luftstrom pro Kanal	0	–	12	[l/min]
Nutzlast (mit Standardaufsätzen)	–	10 ⁽¹⁾	20 ⁽²⁾	[kg]
	–	22,04	44,09	[lb]
Saugnäpfe	1	16	16	[Stck.]
Greifzeit (gemessen mit 40 % Zielvakuum)	–	0,25 ⁽³⁾	–	[s]
Freigabezeit	–	0,4 ⁽³⁾	–	[s]
Geräuschniveau ⁽⁴⁾	–	67	71	[dB(A)]
Vakuumpumpe	Integrierter, elektrischer BLDC-Motor			
Staubfilter	Integriert, 50 µm, vor Ort austauschbar			
IP-Klassifizierung	IP54			
Abmessungen	264 x 184 x 92			[mm]
	10,39 x 7,24 x 3,62			[Zoll]
Gewicht	2,55			[kg]
	5,62			[lb]

HÖHERE PRODUKTIONSLEISTUNG

- Mit dem leistungsstärksten elektrischen Vakuumgreifer der Branche sparen Sie bis zu 90 % im Vergleich zu pneumatischen Greifern
- Ideal zur Palettierung von Kartons und sonstigen ungleichmäßigen Formen mit poröser Oberfläche
- Ausgesprochen vielseitiger Greifer mit unbegrenzter Anpassungsfähigkeit, der für jede Anwendung geeignet ist
- Integrierte Intelligenz und Mehrkanal-Funktionalität sorgen für störungssicheren und flexiblen Betrieb
- Der komplett vorkonfigurierte Vakuumgreifer bietet einfache Bereitstellung an jedem Roboter führender Hersteller

Anwendungen:



Material-handhabung



Maschinen-beschickung



VGP20

Kann für Produkte unterschiedlicher Größen und mit zahlreichen Materialien verwendet werden, unter anderem:



Karton



Kunststoff



Metall



Glanz-
verpackung



Glas



LIFT100

Lift mit großem Hub und hoher Nutzlast für verschiedenste Palettieranwendungen

TECHNISCHE SPEZIFIKATIONEN

Allgemeine Eigenschaften	Minimum	Typisch	Maximum	Einheit
Nutzlast	0	–	100	[kg]
	0	–	220	[lb]
Höhe über dem Boden	730	–	1.630	[mm]
	28,74	–	64,17	[Zoll]
Hubhöhe	0	–	900	[mm]
	0	–	35,43	[Zoll]
Hubgeschwindigkeit	0	–	100	[mm/s]
	0	–	3,39	[Zoll]
Gewicht	86			[kg]
	189,6			[lb]
Abmessungen [L x B x T]	730 x 325 x 492	–	1.630 x 325 x 492	[mm]
	28,74 x 12,8 x 19,37	–	64,17 x 12,8 x 19,37	[Zoll]
Schnittstellen/ Kommunikation	Modbus			
Lagertemperatur	0	–	60	[°C]
	32	–	140	[°F]
IP-Klasse	IP54			

HÖHERE PRODUKTIONSLEISTUNG

- Lift mit großem Hub, erzeugt eine 7. Achse zur Führung der Roboterarme. Dies ermöglicht verschiedenste zukunftsfähige Palettieraufgaben
- Lift mit hoher Nutzlast und minimaler Durchbiegung zur Sicherstellung einer präzisen Positionierung der Boxen, auch bei hohen Geschwindigkeiten
- Robustes Design für eine zuverlässige, lange Produktlebensdauer unter allen typischen Produktionsbedingungen
- Integrierte Sicherheitsvorrichtungen mit TÜV-zertifizierter Stoppfunktion zur leichteren kollaborativen Bereitstellung
- Die sofort einsatzbereite Integration mit der OnRobot-Palettierlösung verkürzt die Bereitstellungszeit

Anwendungen:



Materialhandhabung



Maschinenbeschickung

LIFT100

Erweiterte und
zukunftsfähige Palettier- und
Produktionsanwendungen



Palettierstation

Die serienmäßige Halterung erleichtert die Palettenpositionierung für eine höhere Zuverlässigkeit bei der Palettisierung

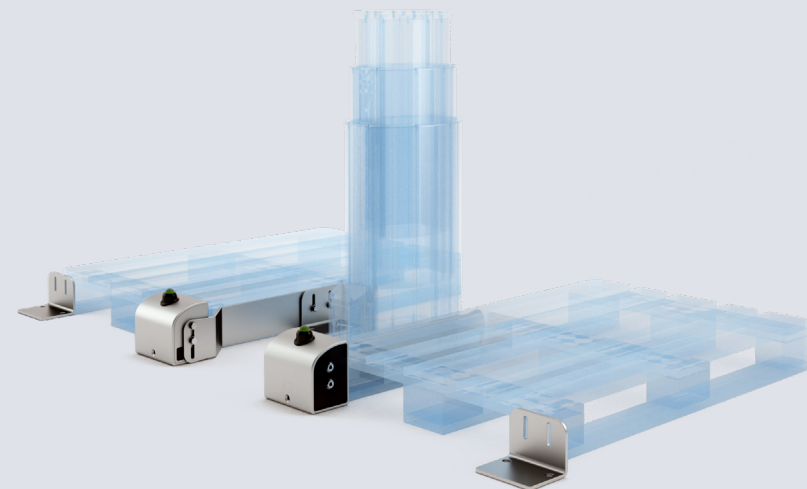
HÖHERE PRODUKTIONSLEISTUNG

- Eine langlebige, am Boden montierte Palettenhalterung gewährleistet eine konsistente Palettenpositionierung und hält Stößen von Staplern oder Lastern stand
- Mit integriertem Sensor zur Erfassung vorhandener Paletten
- Serienmäßige Halterung, spart erheblichen Entwicklungsaufwand und verkürzt die Bereitstellungszeit

TECHNISCHE SPEZIFIKATIONEN

Allgemeine Eigenschaften	Minimum	Typisch	Maximum	Einheit
Sensoraktivierungsbereich	0	-	6	[mm]
	0	-	0,236	[Zoll]
Gewicht	17			[kg]
	34,5			[lb]
Abmessungen [L x B x T]	828 x 428,5 x 207,5	-	828 x ∞ x 207,5	[mm]
	32,6 x 16,87 x 8,17	-	32,6 x ∞ x 8,17	[Zoll]
Palettengrößen	Alle Größen *			
Schnittstellen/ Kommunikation	I/O			
Lagertemperatur	0	-	60	[°C]
	32	-	140	[°F]
IP-Klasse	IP54			

* Tatsächliche Palettengröße je nach Roboterreichweite, Montagehöhe des Roboters, Boxengröße und Greifwerkzeuggröße.



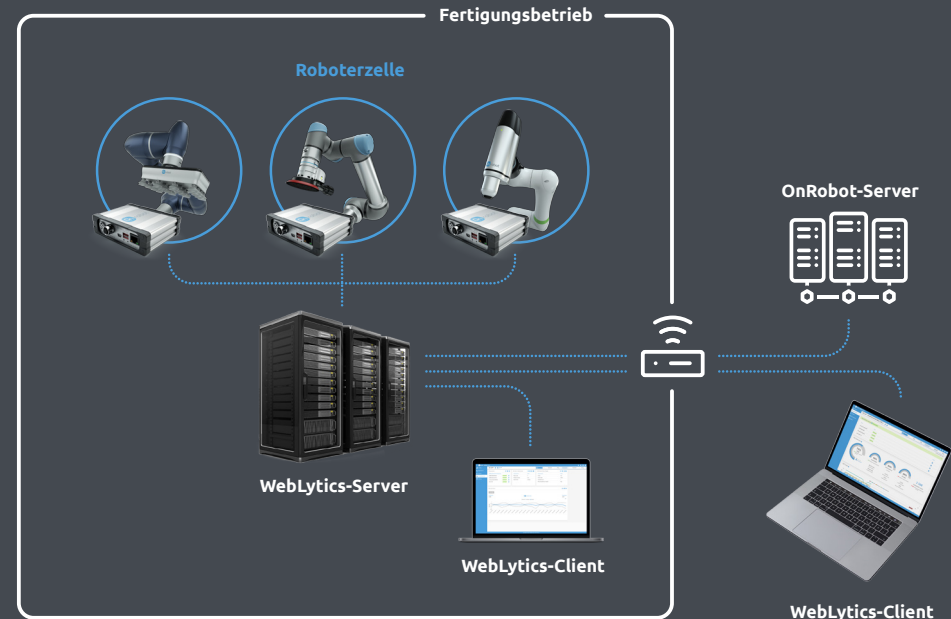


WebLytics

Die einzigartige Software für Produktionsüberwachung und Diagnostik wurde entwickelt, um die Produktivität zu verbessern und Ausfallzeiten zu minimieren

HÖHERE PRODUKTIONSLEISTUNG

- Die erste Software für Remote-Überwachung und -Diagnostik, die Ihnen hilft, die Produktion zu optimieren und Ausfallzeiten bei kollaborativen Anwendungen zu minimieren
- Automatische Datenerfassung bei kollaborativen oder leichten Industrierobotern aller führenden Marken und allen Endeffektor-Tools von OnRobot für rückblickende oder Echtzeit-Überwachung, ausgestattet mit einer Benachrichtigungsfunktion.
- Die intuitiven, an die Kundenanforderungen anpassbaren Dashboards übersetzen Rohdaten auf Anwendungs- und Geräteebeane anhand branchenüblicher KPIs in praktisch umsetzbare Systemeinsichten
- Flexibel und skalierbar bei unkomplizierter Installation. Geeignet zur Anwendung von der Fabrikhalle bis hin zur Managementetage, und das selbst in dynamischen Systemumgebungen



Anwendungen:



Materialhandhabung



Maschinenbeschickung



Materialentfernung



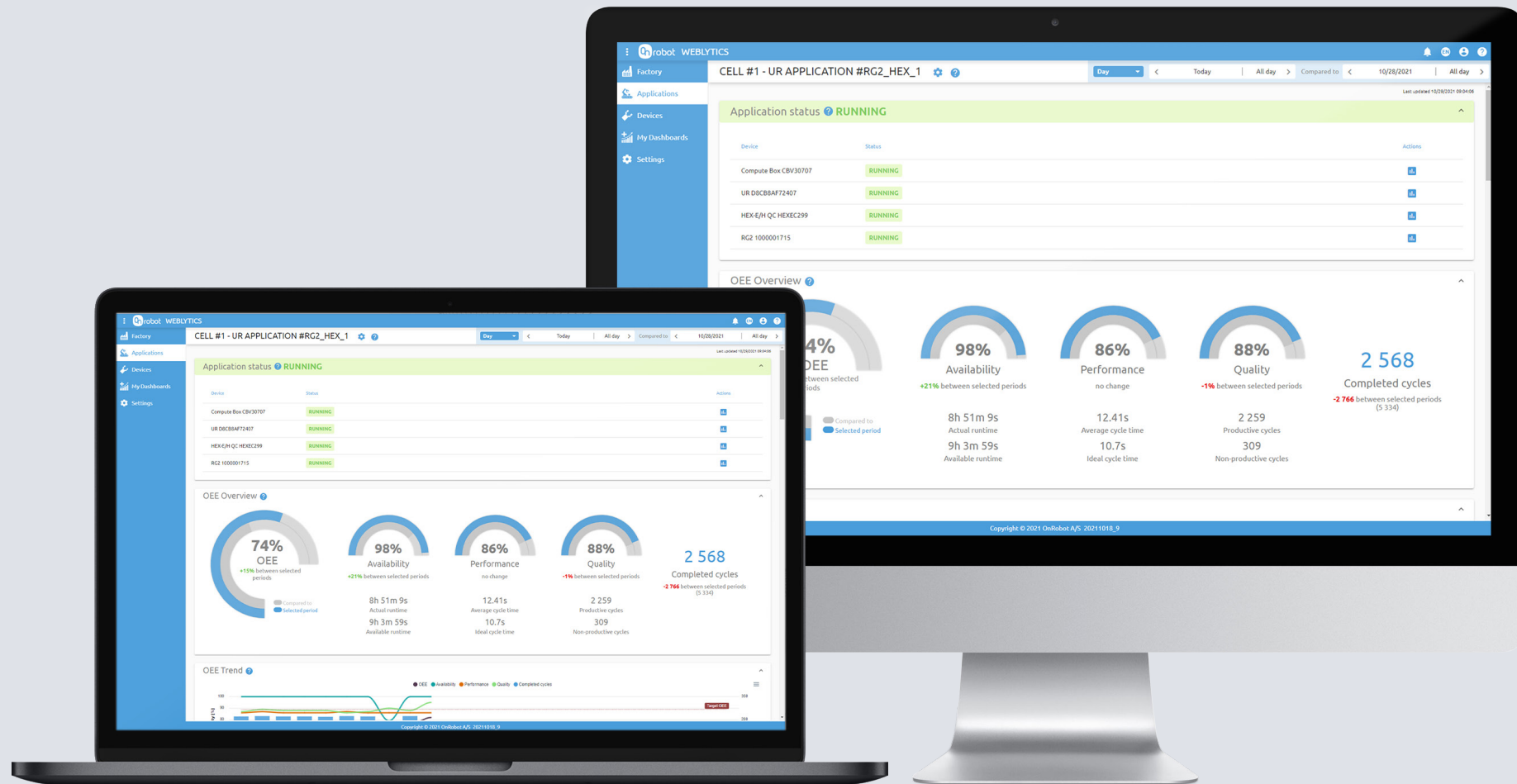
Qualität



Montage

WebLytics

In Echtzeit funktionierende, anwendungsorientierte Datensoftware-Lösung für kollaborative Anwendungen mit allen führenden Robotermarken



2FG7

Parallelgreifer für beengte Platzverhältnisse und anspruchsvolle Werkstücke

TECHNISCHE SPEZIFIKATIONEN

Allgemeine Eigenschaften		Minimum	Typisch	Maximum	Einheit	
Nutzlast Kraftschluss		–	–	7 [15,5]	kg [lb]	
Nutzlast Formschluss		–	–	11 [24,3]	kg [lb]	
Gesamthub		–	38	–	mm	
Greiferweite	Extern	Finger nach innen	1 [0.039]	–	39 [1.53]	mm [Zoll]
		Finger nach außen	35 [1.37]	–	73 [2.87]	mm [Zoll]
	Intern	Finger nach innen	11 [0.43]	–	49 [1.92]	mm [Zoll]
		Finger nach außen	45 [1.77]	–	83 [3.26]	mm [Zoll]
Greifkraft		20	–	140	N	
Greifgeschwindigkeit		16	–	450	mm/s	
Greif-Wiederholpräzision		–	+/-0,1 [+/-0,004]	–	mm [Zoll]	
Wird Werkstück bei Stromverlust gehalten?		Ja				
IP-Klassifizierung		IP67				
Abmessungen [L x B x Ø]		144 x 90 x 71 [5,67 x 3,54 x 2,79]			mm [Zoll]	
Gewicht		1,14 [2,4]			kg [lb]	

HÖHERE PRODUKTIONSLEISTUNG

- Dieser einfach zu programmierende, kollaborative Parallelgreifer bietet alles, was Sie für einen schnellen Einsatz in einer Vielzahl anspruchsvoller Arbeitsumgebungen benötigen.
- Der starke Parallelgreifer kann problemlos auf engem Raum und für anspruchsvolle Werkstücke eingesetzt werden.
- Schnelle Amortisierung dank eines flexiblen, intelligenten und präzisen Greifers, der für jede erdenkliche Anwendung angepasst und abgestimmt werden kann.
- Vielseitig und sofort betriebsbereit, inklusive Schutzklasse IP67 für raue Umgebungen und ISO Klasse 5-Zertifizierung für die Verwendung in Reinräumen.

Anwendungen:



Materialhandhabung



Montage



Maschinenbestückung



2FG7

Kann für Produkte in unterschiedlichen Größen und mit zahlreichen Materialien verwendet werden, unter anderem:



Kunststoff



Metall



Holz



Glas



3FG15

Flexibler Drei-Finger-Greifer mit großem Hub

TECHNISCHE SPEZIFIKATIONEN

Allgemeine Eigenschaften		Minimum	Typisch	Maximum	Einheit
Nutzlast Kraftschluss		–	–	10	[kg]
Nutzlast Formschluss		–	–	15	[kg]
Greifdurchmesser*	extern	4	–	152	[mm]
	intern	35	–	181	[mm]
Auflösung der Fingerposition		–	0,1	–	[mm]
Wiederholgenauigkeit		–	0,1	0,2	[mm]
Greifkraft		10	–	240	[N]
Greifkraft (einstellbar)		3	–	100	[%]
Greifgeschwindigkeit (Durchmesseränderung)		–	–	125	[mm/s]
Greifzeit (einschließlich Bremsaktivierung)		–	500	–	[ms]
Wird Werkstück bei Stromverlust gehalten?		Ja			
IP-Klassifizierung		IP67			
Abmessungen [L x B x Ø]		156 x 158 x 180			[mm]
Gewicht		1,15			[kg]

LEISTUNGSSTEIGERUNG

- Flexible Produktion – der große Hub **optimiert die CNC-Beschickung bei unterschiedlichen Teilegrößen** mit einem einzigen Drei-Finger-Greifer
- Die genaue zentrische Positionierung führt zu **höherer Qualität, Konsistenz und Leistung bei minimalem Programmieraufwand**
- Durch den starken, stabilen Griff mit 3 Kontaktpunkten ist der Greifer **schnell und einfach auf verschiedene Prozesse umrüstbar**
- Dank der anpassbaren Fingerspitzen lässt sich eine **Vielzahl von Teilgrößen und -formen flexibel greifen**

Anwendungen:



Maschinenbeschickung



Materialumschlag



3FG15

Kann mit Produkten unterschiedlicher Größe und mit verschiedenen Materialien verwendet werden, unter anderem:



Kunststoff



Metall



Karton



Holz



RG2/RG6

Plug & Produce-Greifer
für unterschiedliche Zwecke

RG2 – TECHNISCHE SPEZIFIKATIONEN

Allgemeine Eigenschaften	Minimum	Maximum	Einheit
Nutzlast Kraftschluss	–	2	[kg]
	–	4,4	[lb]
Gesamthub (einstellbar)	0	110	[mm]
	0	4,33	[inch]
Greifkraft (einstellbar)	3	40	[N]
Greifgeschwindigkeit	38	127	[mm/s]
Greifzeit	0,06	0,21	[s]
IP-Klassifizierung	IP54		

RG6 – TECHNISCHE SPEZIFIKATIONEN

Allgemeine Eigenschaften	Minimum	Maximum	Einheit
Nutzlast Kraftschluss	–	6	[kg]
	–	13,2	[lb]
Gesamthub (einstellbar)	0	160	[mm]
	–	6,3	[inch]
Greifkraft (einstellbar)	25	120	[N]
Greifgeschwindigkeit	51	160	[mm/s]
Greifzeit	0,05	0,15	[s]
IP-Klassifizierung	54		

LEISTUNGSSTEIGERUNG

- Flexible Greifer können für **unterschiedlichste Teilgrößen und -formen** verwendet werden.
- Plug & Produce-Design **reduziert Bereitstellungszeit von einem Tag auf eine Stunde.**
- Einfache Bereitstellung mit sofort einsatzbereiten Greifern **reduziert die Programmierzeit um 70 %.**

Anwendungen:



Maschinenbestückung

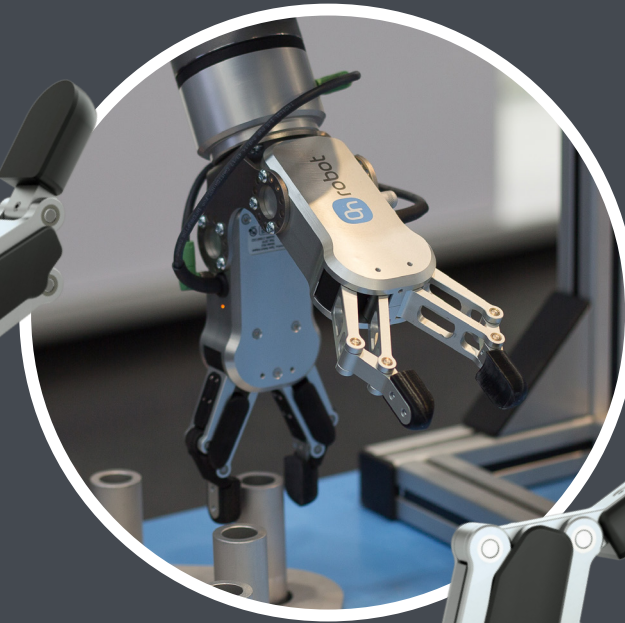


Montage



Materialumschlag

RG2



RG6



Kann mit Produkten unterschiedlicher Größe und mit verschiedenen Materialien verwendet werden, unter anderem:



Kunststoff



Metall



Karton



Glas



Pick & Collaborate – eine hilfreiche Hand mit Tastsinn

Der weltweit erste Greifer, der Objekte mit integrierten Kraft-/Drehmoment- und Näherungssensoren erkennen kann.

RG2-FT – TECHNISCHE SPEZIFIKATIONEN

Allgemeine Eigenschaften	Minimum	Maximum	Einheit
Nutzlast Kraftschluss	–	2 4,4	[kg] [lb]
Gesamthub (einstellbar)	0 0	100 3,93	[mm] [inch]
IP-Klassifizierung	IP54		

Kraftsensor Eigenschaften	Fxy	Fz	Txy	Tz	Einheiten
Nennleistung	20	40	0,7	0,5	[N] [Nm]
Störungsfreie Auflösung	0,1	0,4	0,008	0,005	[N] [Nm]

LEISTUNGSSTEIGERUNG

- Akkurates Tasten verbessert die Produktionsqualität **durch Reduzierung der Fehlerquote um sage und schreibe 60 bei delikaten Bestückungsvorgängen.**
- Dank des einfach zu programmierenden **Tastens kann der Roboter als dritter Arm des Bedieners fungieren, mit menschlicher Teileübergabe.**
- Möglichkeit, Einsetzaufgaben zu automatisieren, **die zuvor nicht möglich waren, kann die Betriebskosten um 40 % senken.**

Anwendungen:



Maschinenbestückung



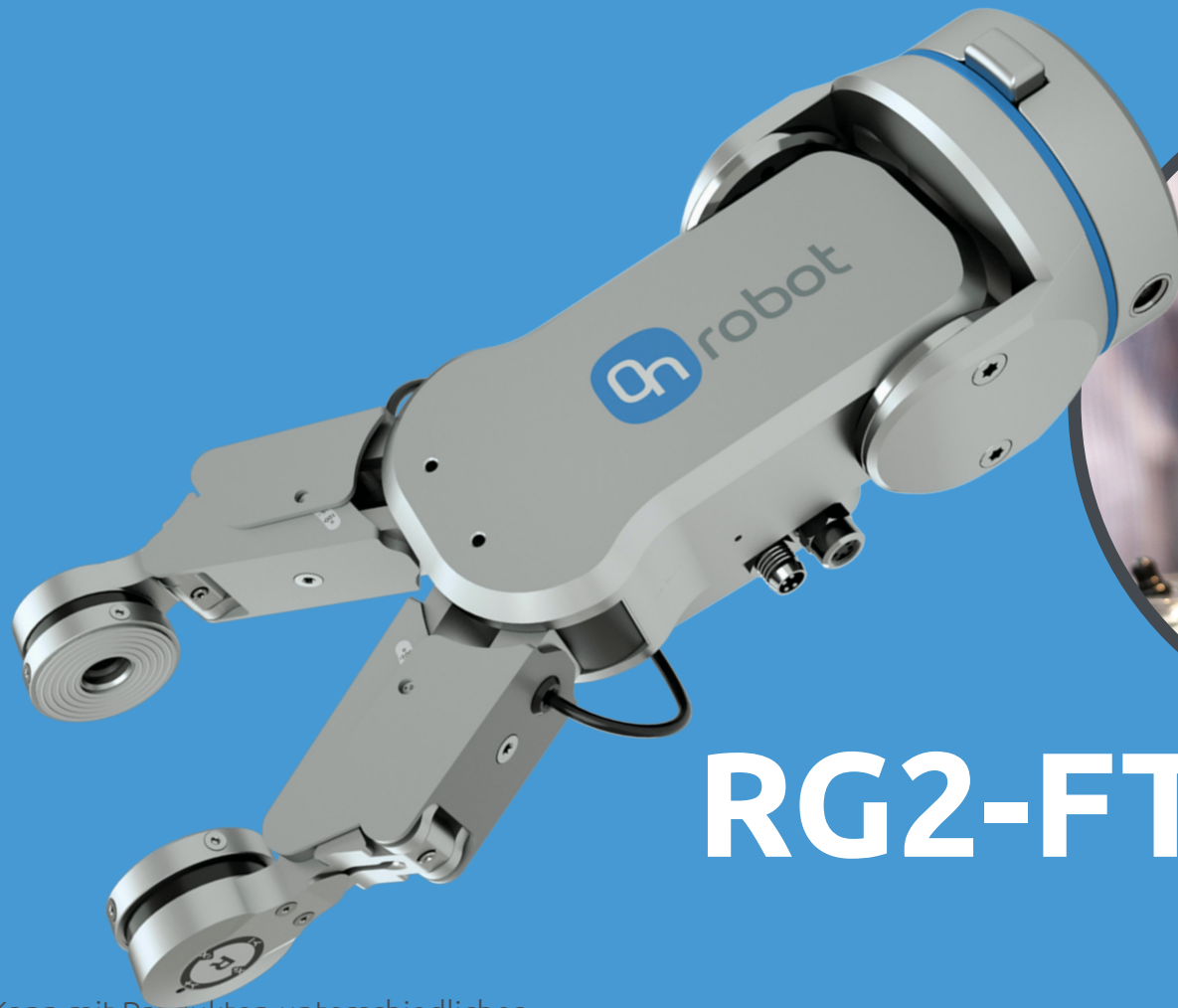
Montage



Materialumschlag



Qualitätsprüfung



RG2-FT

Kann mit Produkten unterschiedlicher Größe und mit verschiedenen Materialien verwendet werden, unter anderem:



Kunststoff



Metall



Karton



Holz



Glas

Grab & Go – flexibel einstellbarer, elektrischer Vakuumgreifer

VG10 – TECHNISCHE SPEZIFIKATIONEN

Allgemeine Eigenschaften	Minimum	Maximum	Einheit
Vakuum	5 % -0,05 1,5	80 % -0,810 24	[Vakuum] [Bar] [inHg]
Luftstrom	0	12	[l/min]
Nutzlast	0 0	15 33	[kg] [lb]
Empfohlene Größe des Werkstücks	10x10 0,5x0,5	500x500 20x20	[mm] [inch]
Saugnäpfe	1	16	[Stck.]
Greifzeit	–	0,35	– [s]
Freigabezeit	–	0,20	– [s]
Vakuumpumpe	Integrierter, elektrischer BLDC-Motor		
Arme	4, per Hand einstellbar, 2 Vakuumkanäle		
IP-Klassifizierung	IP54		
Abmessungen (eingeklappt)	105 x 146 x 146 4,13 x 5,75 x 5,75		[mm] [inch]
Abmessungen (ausgeklappt)	105 x 390 x 390 4,13 x 15,35 x 15,35		[mm] [inch]
Gewicht	1,62 3,57		[kg] [lb]

LEISTUNGSSTEIGERUNG

- Sofortige Bereitstellung – an den Roboterarm anschließen und den Greifer konfigurieren, um ihn an das Produkt anzupassen – sorgt für schnelle Produktivität und Amortisierung.
- Da keine externe Luftzufuhr erforderlich ist, werden die Wartungskosten reduziert und die Bereitstellung beschleunigt.
- Doppelgreiferfunktion sorgt für kürzere Durchlaufzeit.

Anwendungen:



Materialumschlag



VG10

Kann mit Produkten unterschiedlicher Größe und mit verschiedenen Materialien verwendet werden, unter anderem:



Kunststoff



Metall



Glanz-
verpackung



Glas



VGC10

Der kompakte Vakuumgreifer für all Ihre Anforderungen

VGC10 TECHNISCHE SPEZIFIKATIONEN

Allgemeine Eigenschaften	Minimum	Standard	Maximum	Unit
Vakuum	5 % -0.05 1.5	- - -	80 % -0.810 24	[Vacuum] [Bar] [inHg]
Luftstrom	0		12	[NL/min]
Nutzlast	0	-	15 33	[kg] [lb]
Vakuumnäpfe	1	-	7	[pcs.]
Greifzeit	-	0.35	-	[s]
Freigabezeit	-	0.20	-	[s]
Vakuumpumpe	Integriert, elektrisch BLDC			
Arme	Austauschbar, anpassbar			
IP Klassifikation	IP54			
Dimensionen (zusammengefaltet)	101 x 100 x 100 3.97 x 3.94 x 3.94			[mm] [inch]
Gewicht	0.814 1.79			[kg] [lb]

LEISTUNGSSTEIGERUNG

- Flexibler elektrischer Vakuumgreifer mit unbegrenzter Anpassungsmöglichkeiten, der sich allen Anforderungen Ihrer Anwendungen anpasst.
- Kleiner, leichter Greifer ist perfekt für enge Umgebungen, mit viel Leistung für Objekte bis zu 15kg.
- Keine externe Luftzufuhr erforderlich- senkt die Wartungskosten und ermöglicht eine schnellere Bereitstellung.

Anwendungen:



Materialumschlag



Maschinenbestückung



VGC10

Kann mit Produkten unterschiedlicher Größe und mit verschiedenen Materialien verwendet werden, unter anderem:



Plastik



Metall



Glänzende Verpackungen



Glas



MG10

Elektrischer Magnetgreifer handhabt zuverlässig verschiedenste Teile

TECHNISCHE SPEZIFIKATIONEN

Allgemeine Eigenschaften	Minimum	Typisch	Maximum	Einheit
Nutzlast	0,001	–	10	[kg]
	0,002	–	22,046	[lb]
Erforderliche Werkstückgröße für volle Kraft	Ø 65,4	–	–	[mm]
	Ø 2,574	–	–	[Zoll]
Aufhebung Magnetkraft	–	100	–	[Schritte]
Greifzeit (einschließlich Bremsaktivierung)	–	300	–	[ms]
Wird Werkstück bei Stromverlust gehalten?	Ja			
Lagertemperatur	0	–	55	[°C]
	32	–	131	[°F]
Motor	Integrierter, elektrischer BLDC-Motor			
IP-Klasse	IP67			
Abmessungen [Ø, L]	71 x 80,2			[mm]
	2,8 x 3,24			[Zoll]
Gewicht	0,8			[kg]
	1,763			[lb]

HÖHERE PRODUKTIONSLEISTUNG

- Sofort einsatzbereiter, elektrischer Magnetgreifer bietet eine Bereitstellung ohne die Komplexität und Kosten einer externen Luftzufuhr
- Integrierte Intelligenz, einfach einstellbare Kraft und Teileerkennung gewährleisten zuverlässige Handhabung eines breiten Spektrums von Teilgrößen und -gewichten
- Schneller, kompakter und an Kundenanforderungen anpassbarer Greifer für alle Ihre Anwendungsbedürfnisse.
- Gewährleistet sicheren und zuverlässigen Betrieb, da der Griff auch bei Stromausfall oder Notstopp nicht gelöst wird

Anwendungen:



Material-handhabung



Maschinen-beschickung



MG10

Kann für Produkte in unterschiedlichen Größen und mit zahlreichen Materialien verwendet werden, unter anderem in der:



Metallindustrie



SP1/SP3/SP5 Gecko Single Pad Gripper

TECHNISCHE SPEZIFIKATIONEN

Allgemeine Eigenschaften			Einheit
Maximale Nutzlast	SP1	1	[kg]
	SP3	3	[kg]
	SP5	5	[kg]
Vorspannung erforderlich	Minimum	SP1: 2,8 SP3: 8,2 SP5: 11,6	[N]
	Medium	SP1: 8,2 SP3: 23,4 SP5: 33	[N]
	Maximum	SP1: 13,3 SP3: 38,6 SP5: 54,4	[N]
Lösezeit		100–1000 (abhängig von Robotergeschwindigkeit)	[ms]
Wird Werkstück bei Stromverlust gehalten?		Ja. Wie lange? Tagelang, wenn gut zentriert und nicht gestört	
IP-Klassifizierung		IP42	
Abmessungen (H x B)		69 x 71	[mm]
Gewicht	SP1	0,267	[kg]
	SP3	0,297	[kg]
	SP5	0,318	[kg]

Allgemeine Eigenschaften der Auflagen		Einheit
Material		Eigenentwickeltes Silikongemisch
Verschleißigenschaften		Hängt von Oberflächenrauheit ab
Wechselintervall		~200.000 [Zyklen]
Reinigungssysteme		1) OnRobot Reinigungsstation 2) Silikonwalze 3) Isopropylalkohol und staubfreies Tuch
Reinigungsintervall		variabel
Wiederherstellung		100 %

LEISTUNGSSTEIGERUNG

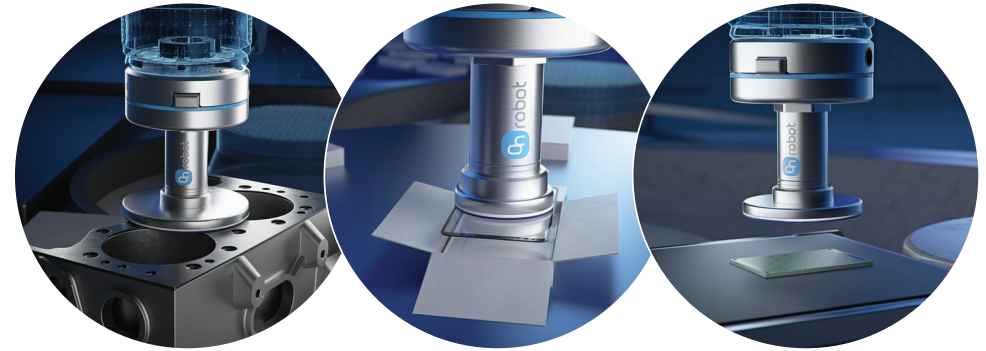
- Der kompakte, leichte Gecko Single Pad Gripper benötigt keine Kabel, keinen Strom, keine Luft und keine Programmierung und ist **daher eine kostengünstige Plug-and-Play-Lösung.**
- Der innovative Haftgreifer für flache, glatte oder poröse Objekte **automatisiert Aufgaben, bei denen dies bislang nicht möglich war.**
- Greifen, ohne Spuren zu hinterlassen, selbst auf glänzenden Oberflächen – es ist keine Reinigung erforderlich und Sie **sparen Zeit und steigern Ihre Produktivität.**
- Da keine externe Luftzufuhr erforderlich ist, **werden Lärm, Staub und Wartungskosten reduziert und die Bereitstellung beschleunigt.**

Anwendungen:



Materialumschlag

Gecko Single Pad Gripper



Kann mit Produkten unterschiedlicher Größe und mit verschiedenen Materialien verwendet werden, unter anderem:



Kunststoff



Metall



Glanz-
verpackung



Glas

Soft Gripper

Entdecken Sie neue Automatisierungsmöglichkeiten mit dem zertifizierten, lebensmittelechten Soft Gripper

TECHNISCHE SPEZIFIKATIONEN

Allgemeine Eigenschaften	Minimum	Typisch	Maximum	Einheit
Material	Zwei-Komponenten-Silikongummi			
Zulassung für den Kontakt mit Lebensmitteln	FDA 21 CFR 177.2600 & EC/EU1935/2004			
Betriebszyklen	2.000.000			[Zyklen]
Betriebstemperatur	-20		80	[C]
Befestigungsmechanismus für SG-Werkzeug	Quick Lock und Smart Lock			
Gewicht (Base Part)	0.77 /1.69			[kg] / [lb]
SG-a-H / SG-a-S				
Max. Nutzlast	-	-	2,2 4,85	[kg]
Arbeitsbereich, Griffabmessungen (A)	11	-	75	[mm]
Arbeitsbereich, Greifertiefe (B)	-	38	-	[mm]
Weicher Teil (SG-a-S) (C)	-	16	-	[mm]
Abmessungen (H x Ø max.)	76 x 112			[mm]
Gewicht (inkl. Smart Lock)	0,168			[kg]
SG-b-H				
Max. Nutzlast	-	-	2,2	[kg]
Arbeitsbereich, Griffabmessungen (A)	24	-	118	[mm]
Arbeitsbereich, Greifertiefe (B)	-	40	-	[mm]
Abmessungen (H x Ø max.)	77 x 109			[mm]
Gewicht (inkl. Smart Lock)	0,172			[kg]

LEISTUNGSSTEIGERUNG

- Erschließen Sie sich neue Möglichkeiten für die Automatisierung in der Lebensmittel- und Getränkebranche – mit dem zertifizierten, lebensmittelechten Soft Gripper
- Einfache Handhabung unterschiedlichster unregelmäßiger Formen und empfindlicher Objekte mit dem flexiblen, silikonbeschichteten Greifer
- Sichere Handhabung zerbrechlicher und empfindlicher Objekte für höhere Produktionsqualität und weniger Ausschuss
- Keine externe Luftzufuhr, kein Staub, keine Geräusche, keine Komplexität und keine zusätzlichen Kosten

Anwendungen:



Materialumschlag

Soft Gripper



Kann mit Produkten unterschiedlicher Größe und mit verschiedenen Materialien verwendet werden, unter anderem:



Organisches
Material



Kunststoff



Metall



Holz



Glas



OnRobot Screwdriver

Intelligente Schraubendreherlösung für verschiedene Prozesse

TECHNISCHE SPEZIFIKATIONEN

Allgemeine Eigenschaften		Minimum	Typisch	Maximum	Einheit
Schraubengrößenbereich		M1.6	–	M6	
Drehmomentbereich		0,15 0.11	–	5 3.68	[Nm] [lbft]
Drehmomentgenauigkeit	Wenn Drehmoment < 1.33Nm/0.98lbft	-	0.04 / 0.03	-	[Nm] / [lbft]
	Wenn Drehmoment > 1.33Nm/0.98lbft	-	3	-	[%]
Ausgabegeschwindigkeit		–	–	340	[RPM]
Schraubenlänge bei voller Sicherheit		–	–	35 1.37	[mm] [inch]
Schafthub (Schraubenachse)		–	–	55 2.16	[mm] [inch]
Schaftvorspannung (einstellbar)		0	10	25	[N]
Kraftsicherheitsfunktion		35	40	45	[N]
Motor (x 2)		Integrierter, elektrischer BLDC-Motor			
IP-Klassifizierung		IP54			
Abmessungen		308 x 86 x 114 12,1 x 3,4 x 4,5			[mm] [inch]
Gewicht		2,5 5.51			[kg] [lb]
Schraubenspendergrößen		M1.6 ; M2 ; M2.5 ; M3 ; M4 ; M5 ; M6			

HÖHERE PRODUKTIONSLEISTUNG

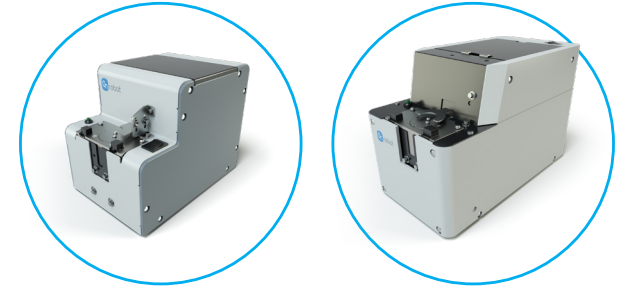
- Intelligenter Schraubendreher, der einfach mehrere Schraubendreherprozesse automatisiert, ohne Ausfallzeit für manuelle Wechsel
- Erledigt die Aufgabe korrekt – konstant und schneller – mit dynamischer Kraftsteuerung sowie intelligenter Fehlererkennung
- Erweitert Ihre kollaborativen Automatisierungsmöglichkeiten mit integrierten Schutzfunktionen
- Schnelle und einfache Bereitstellung mit automatischem Schraubenzuführsystem und der einfachen One-System-Einrichtung von OnRobot. Für alle führenden Robotermarken

Anwendungen:



Montage

OnRobot Screwdriver



Kann mit Produkten von unterschiedlichen Größen und Materialien verwendet werden, unter anderem:



Kunststoff



Metall



Holz

OnRobot Sander

Unkomplizierte Komplettlösung für die Oberflächenveredelung mit einfacher Einrichtung

TECHNISCHE SPEZIFIKATIONEN

Allgemeine Eigenschaften	Minimum	Typisch	Maximum	Einheit
Paddurchmesser	–	–	127 [5]	mm [Zoll]
Padgröße	–	–	9,5 [0,37]	mm [Zoll]
Schwingkreisdurchmesser	–	–	5 [3/16]	mm [Zoll]
Schwingzahl	1.000	–	10.000	U/min
Padart: (3M 20353)	Schleifpad für saubere Bearbeitung			
Padaufnahme	Hookit™			
Padgewicht	0,1 [0,22]			kg [lb]
Gewicht	1,2 [2,645]			kg [lb]
IP-Bewertung	IP54			
Außenabmessungen	87 x 123 x 214 [3,42 x 4,84 x 8,42]		mm [Zoll]	
Betriebsbedingungen	Minimum	Typisch	Maximum	Einheit
Schleifleistung	–	150	–	W
Betriebsspannung	Externe Spannung	–	30	V
	Externe Stromversorgung	–	150	W
	Spannung Werkzeuganschluss	–	24	V
	Stromversorgung Werkzeuganschluss	–	2,4	W
Betriebstemperatur	0 [32]	–	50 [122]	°C [°F]
Geräuschniveau bei 10.000 U/min (3.000 U/min)	–	74 [44]	–	[dB]

HÖHERE PRODUKTIONSLEISTUNG

- Dieses leistungsstarke und langlebige Schleifwerkzeug benötigt keine Druckluft, wodurch die Betriebs- und Instandhaltungskosten deutlich gesenkt werden
- Der preisgünstige Grit Changer ermöglicht automatisches Wechseln zwischen Schleifkörnungen ohne Bedieneingriff für eine höhere Effizienz
- Das Werkzeug kann flexibel für eine hohe Anzahl von Teilegeometrien und Materialien verwendet werden
- Mit der präzisen Tastfähigkeit werden Unebenheiten in der Oberfläche oder Ausrichtungsfehler ausgeglichen, wodurch eine einheitliche Produktqualität und -einheitlichkeit bei gleichzeitig weniger Ausschuss gewährleistet wird
- Minimiert die Ermüdung und Gefahren für die Betreiber, wodurch die Einhaltung örtlicher Gesundheits- und Sicherheitsvorschriften vereinfacht wird

Anwendungen:



Materialentfernung:
Schleifen, Polieren, Schwabbeln



OnRobot Sander

Kann für Produkte in unterschiedlichen Größen und mit zahlreichen Materialien verwendet werden, unter anderem:



Kunststoff



Metall



Holz



Glas



Touch & Go – Automatisierung leicht gemacht mit einem Gefühl für Berührung

HEX-E QC – TECHNISCHE SPEZIFIKATIONEN

Allgemeine Eigenschaften	Sechs-Achsen-Kraft-/Drehmoment-Sensor		Einheit		
	Fxy	Fz	Txy	Tz	
Nennleistung	200	200	10	5,5	[N] [Nm]
Einachsige Verformung bei Nennleistung (typisch)	± 1,7 ± 0,067	± 0,3 ± 0,011	± 2,5 ± 2,5	± 5 ± 5	[mm] [°] [inch] [°]
Auflösung (rauschfrei)	0,2	0,8	0,01	0,002	[N] [Nm]
IP-Klassifizierung	67				
Abmessungen	50 x 71 x 93 1,97 x 2,79 x 3,66				[mm] [inch]

HEX-H QC – TECHNISCHE SPEZIFIKATIONEN

Allgemeine Eigenschaften	Sechs-Achsen-Kraft-/Drehmoment-Sensor		Einheit		
	Fxy	Fz	Txy	Tz	
Nennleistung	200	200	20	13	[N] [Nm]
Einachsige Verformung bei Nennleistung (typisch)	± 0,6 ± 0,023	± 0,25 ± 0,009	± 2 ± 2	± 3,5 ± 3,5	[mm] [°] [inch] [°]
Auflösung (rauschfrei)	0,5	1	0,036	0,008	[N] [Nm]
IP-Klassifizierung	67				
Abmessungen	50 x 71 x 93 1,97 x 2,79 x 3,66				[mm] [inch]

LEISTUNGSSTEIGERUNG

- Flexibler Sensor erweitert die **Automatisierungsmöglichkeiten** um Prozesse, die zuvor nicht möglich waren.
- Dank sofortiger Integrierbarkeit wird die **Bereitstellungszeit für präzise Einsetzarbeiten von Monaten auf Tage reduziert**.
- Hoch präzise Sensortechnologie bietet **95 % bessere Qualität bei Einfüge- und Montagearbeiten**.
- Sensorbasierte Anwendungen **beschleunigen die Durchlaufzeit um bis zu 60 %**, um mit der gleichen Anzahl Mitarbeiter mehr zu produzieren.
- Dank einfacher Programmierung sind selbst **komplexe Polierarbeiten in weniger als einem Tag eingerichtet und betriebsbereit**.

Anwendungen:



Materialentfernung



Materialumschlag



Montage



Qualitätsprüfung



HEX-Kraft-/ Drehmoment-SENSOR

Kann mit Produkten unterschiedlicher Größe und mit verschiedenen Materialien verwendet werden, unter anderem:



Kunststoff



Metall



Holz



Glas

OnRobot Eyes

Roboteranwendungen einen „Sehsinn“ zu verleihen, war noch nie einfacher

TECHNISCHE SPEZIFIKATIONEN

Merkmale der Kamera				Einheit	
Schnittstelle	USB-C 3.x				
Ausgabeauflösung	1280 x 720			[px]	
Arbeitsabstand	400 – 1000 [15,75 – 39,37]			mm [Zoll]	
Betriebstemperatur	0 – 35 [32 – 95]			°C [°F]	
IP-Bewertung	IP 54				
Gewicht	0,260 [0,57]			kg [lb]	
Eyes – Merkmale				Einheit	
Art des Vision-Systems	2.5 D				
Mindest-Teilegröße	10 x 10 oder 15 Durchmesser [0,39 x 0,39 oder 0,59 Durchmesser]			mm [Zoll]	
Unterstützte Anwendungen	Erkennung, Sortierung, Überprüfung, Orientierungspunkte				
Unterstützte Befestigungsoptionen	Roboter und extern				
Rekonfigurierbarkeit bei Befestigung am Roboter	12 Konfigurationen (4 x 3)				
	Um den Roboterflansch		Ausrichtungen und Neigungswinkel		
	0 – 90 – 180 – 270	0 – 45 – 90		[Grad]	
Wiederholgenauigkeit der Erkennung	< 2 [$< 0,078$]			mm [Zoll]	
Erkennungsgenauigkeit (typisch) gemessen bei 500 mm	Externe Befestigung		Befestigung am Roboter		
	2 [0,078]		2 [0,078]	mm [Zoll]	
Mindestgröße für Defektkontrolle	5 [0,197]			mm [Zoll]	
Orientierungspunktgenauigkeit **	Wegpunkt Abstand vom Orientierungspunkt	Fehlerminimum	Typischer Fehler	Fehlermaximum	
	200 [7,874]	0,2635 [0,0104]	0,6596 [0,0260]	0,9500 [0,0374]	mm [Zoll]
	500 [19,68]	0,6586 [0,0259]	1,6490 [0,0649]	2,3750 [0,0935]	mm [Zoll]
	1000 [39,37]	1,3173 [0,0519]	3,2981 [0,1298]	4,7500 [0,1870]	mm [Zoll]

LEISTUNGSSTEIGERUNG

- Roboteranwendungen einen „Sehsinn“ zu verleihen, war noch nie einfacher, mit Ein-Bild-Kalibrierung, schneller Programmierung und übergangsloser Greifer-Integration
- Flexibles, anpassbares Vision-System, mit On-Robot- oder externer Befestigung ist dieses ideal für fast alle kollaborativen Anwendungen
- Die erschwingliche, effiziente 2.5D-Vision bietet eine Tiefenwahrnehmung für unterschiedliche Höhen und gestapelte Objekte
- Einfaches Sortieren, Aufnehmen und Ablegen unstrukturierter Anwendungen mit hoher Zuverlässigkeit und mit Verwendung eines beliebigen Roboterarms
- Einmalige Soforterkennung für mehrere Objekte verringert die Zykluszeit
- Kontrollieren Sie Objekte mithilfe von Farb- und Konturerkennung – mit oder ohne einen Roboter – und gewährleisten Sie damit eine gleichbleibende Qualität
- Automatische Orientierungspunkte ermöglichen dynamische Arbeitsumgebungen und mobile Robotereinrichtungen

Anwendungen:



Materialumschlag



Maschinenbeschickung



OnRobot Eyes

Kann mit Produkten in unterschiedlichen Größen und mit zahlreichen Materialien verwendet werden, unter anderem:



Kunststoff



Metall



Holz



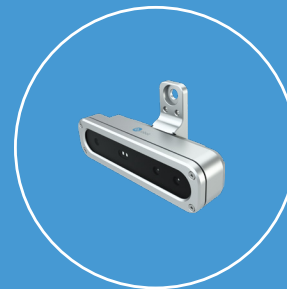
Karton



Organisches



Befestigung am Roboter-Handgelenk

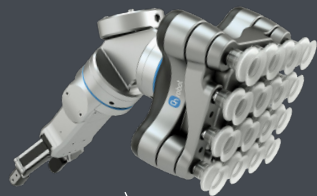


Externe Befestigung

Quick Changer und Dual Quick Changer-Halterung

Mit dem Dual Quick Changer können Sie nun zwei Werkzeuge in einem Durchgang verwenden und Ihre Roboter besser zum Einsatz bringen.

DUAL QUICK CHANGER



QUICK CHANGER



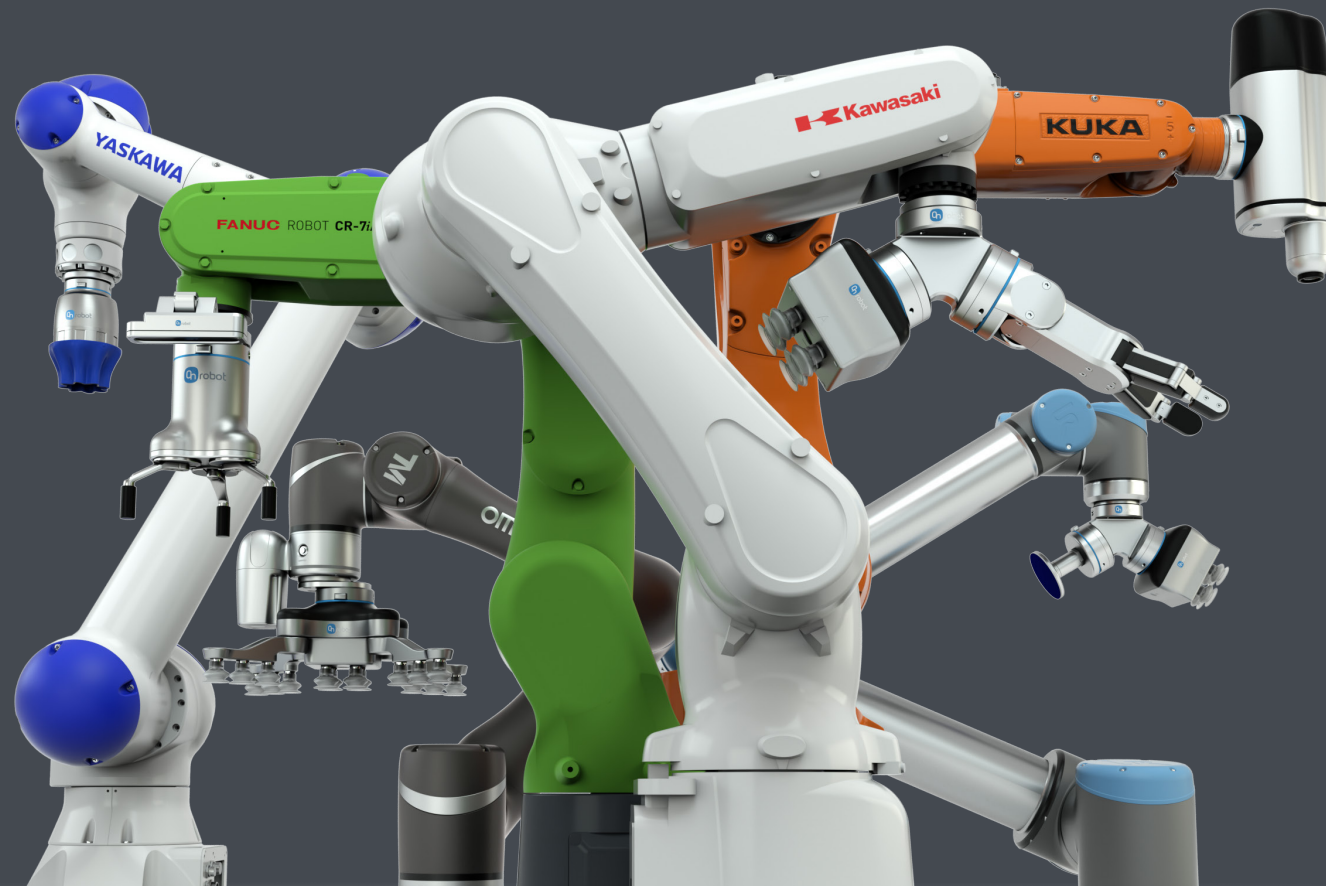
Schneller Wechsel zwischen Werkzeugen, um sich verändernden Produktionsanforderungen gerecht zu werden.

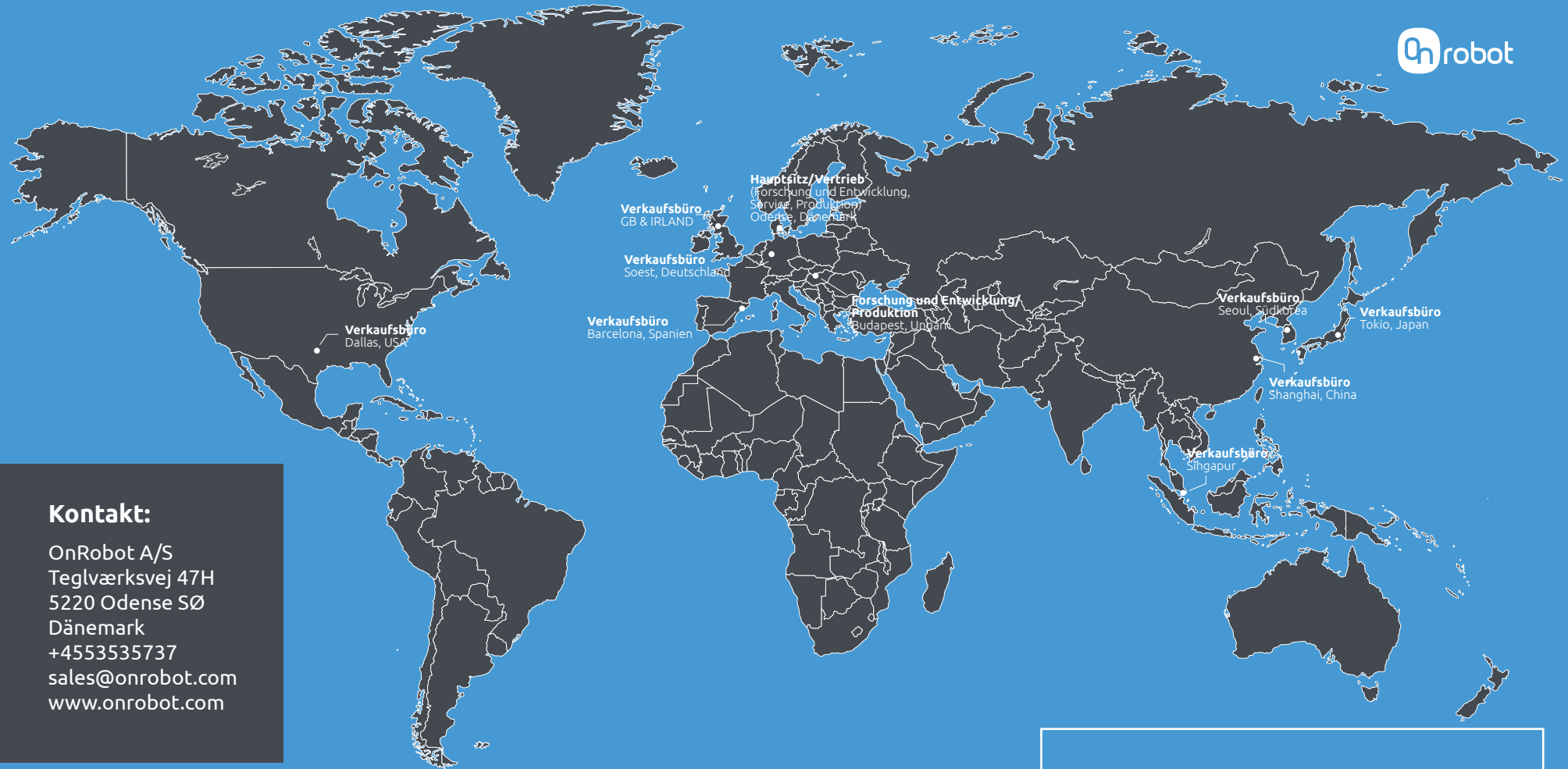
Doppelgreifer:

- Der Doppelgreifer verkürzt die Durchlaufzeit und verbessert die Produktivität um 50 % oder mehr.
- Höhere Produktivität sorgt für schnellere Amortisation in gerade einmal 3 Monaten.

Kollaborative Anwendungen aus einer Hand

Alle erforderlichen Werkzeuge an
einem Ort zur Erweiterung Ihrer Automatisierung





Kontakt:

OnRobot A/S
Teglværksvej 47H
5220 Odense SØ
Dänemark
+4553535737
sales@onrobot.com
www.onrobot.com

Einen OnRobot Partner in Ihrer Nähe finden

Wir verkaufen unsere Produkte über ein Netzwerk aus geschätzten Partnern, die über die erforderlichen Tools, die Software, die Inspiration und das Training verfügen, um kollaborative Anwendungen frei nach den Vorstellungen ihrer Kunden entwickeln zu können.

Finden Sie einen Partner in Ihrer Nähe unter <https://onrobot.com/en/partners>.

Visitenkarte